

3. Инструкция по эксплуатации программного обеспечения LOC 2700 (RU.АЕСФ.30003-01):

1 ОСНОВНЫЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

Программное обеспечение LOC 2700 (RU.АЕСФ.30003-01) является программным блоком автоматизированных систем управления курсового радио-маяка LOC 2700 (далее по тексту – радиомаяк). Программное обеспечение LOC 2700 (RU.АЕСФ.30003-01) выполняет следующие задачи:

- включение, отключение, переключение комплектов радиомаяка в местном и дистанционном режимах;
- автоматический переход на резервный комплект и/или отключение, в случае аварийного состояния параметров радиомаяка;
- отображение состояния радиомаяка и его модулей локально, на экранах АДУ и МАРМ;
- передача информации об изменениях состояний радиомаяка в систему логгирования на АДУ;
- авторизацию и аутентификацию пользователей системы;
- отображение состояний и управление системами жизнеобеспечения контейнера.

Общие сведения ПО компонентов входящих в состав программного обеспечения LOC 2700 (RU.АЕСФ.30003-01) описаны в соответствующих документах:

- Инструкция по эксплуатации программного обеспечения шкафа АДУ RCE 2700 (RU.АЕСФ.30000-01).
- Инструкция по эксплуатации программного обеспечения МАРМ MWS 2700 (RU.АЕСФ.30002-01).

В тексте приняты следующие сокращения:

- 1к, 2к – первый комплект, второй комплект;
- АС – сеть электропитания переменного тока 220В, 50 Гц, для шкафа радиомаяка может меняться в пределах, указанных в таблице 1.1;
- DC – шина питания постоянного тока +24В;
- АБ – аккумуляторная батарея;
- АДУ – аппаратура дистанционного управления;
- АМ – амплитудная модуляция;
- АМУ – антенно-мачтовое устройство;
- АФР – амплитудно-фазовое распределение;
- АЦП – аналого-цифровой преобразователь;
- БЧ – боковые частоты;
- ВПП – взлетно-посадочная полоса;
- ВС – воздушное судно;
- ДН – диаграмма направленности;
- ДУ – дистанционное управление;

ЗИП	–	запасные части, инструменты и принадлежности;
ИКАО	–	Международная организация гражданской авиации;
КАМ	–	коэффициент АМ;
КДП	–	командно-диспетчерский пункт;
ККР	–	карта контрольных режимов;
КНН	–	коэффициент несогласованности нагрузки;
КСВн	–	коэффициент стоячей волны по напряжению;
ЛП	–	летная проверка;
МАРМ	–	мобильное автоматизированное рабочее место;
МУ	–	местное управление;
НБЧ	–	несущая и боковые частоты;
НО	–	направленный ответвитель;
ОЗУ	–	оперативное запоминающее устройство;
ОКО	–	программа обобщенного контроля объектов;
ПИ	–	панель информации;
ПК	–	персональный компьютер;
ПКАМ	–	парциальный коэффициент амплитудной модуляции;
ПО	–	программное обеспечение;
ПРД	–	передатчик;
РГМ	–	разность глубин модуляции;
РКО	–	программа расширенного контроля объекта (Loc);
СГМ	–	сумма глубин модуляции;
СЖО	–	системой жизнеобеспечения;
СЛ	–	самолет-лаборатория;
СО	–	сигнал опознавания;
ТК	–	технологическая карта;
ТО	–	техническое обслуживание;
ТУ-ТС	–	управление объектами и сигнализация объектов;
УА	–	устройство автоматики;
УК	–	узкий канал;
УК1(2)	–	устройство контроля 1 (2) комплекта;
ФАР	–	фазированная антенная решетка;
ШК	–	широкий канал;
ЭД	–	эксплуатационная документация;
АС	–	сеть электропитания переменного тока 220В, 50 Гц, для шкафа радиомаяка может меняться в пределах, указанных в таблице 1.2;
CF	–	карта памяти Compact Flash;
DC	–	шина питания шкафа постоянного тока +24В может меняться в пределах, указанных в таблице 1.2;
DDS	–	микросхемы прямого синтеза;
DSP	–	сигнальный процессор;
FPGA	–	программируемая логическая интегральная схема;
GP	–	глиссадный радиомаяк;
ICAO	–	Международная организация гражданской авиации;

ILS	–	инструментальная система посадки;
Loc	–	курсовой радиомаяк;
n	–	количество элементов АМУ.
RCE	–	(Remote Control Equipment) – аббревиатура, обозначает тип оборудования;
UPS	–	устройство бесперебойного питания.

2 УКАЗАНИЯ ПО ЭКСПЛУАТАЦИИ

LOC 2700 может находиться в следующих состояниях:

- отключен,
- дежурный режим;
- рабочий режим.

LOC 2700 имеет два режима управления, переводящих его из дежурного режима в рабочий:

- местное управление (МУ),
- дистанционное управление (ДУ).
- Изменение режима управления производится нажатием кнопки «МУ/ДУ» на лицевой панели устройства автоматики.

- В режиме ДУ управление производится с помощью виртуальных кнопок АДУ или МАРМ. Данный режим является режимом автоматического функционирования LOC 2700.

2.1 Режим местного управления

2.1.1 В режиме МУ управление радиомаяком производится с помощью кнопок на лицевой панели устройства автоматики и с помощью виртуальных кнопок в окне РКО Loc для пользователя с уровнем доступа не ниже «инженер». Управление системы автоматического контроля отключено. При включенном маяке индикация общего состояния в местном режиме всегда «Авария». Возможна конфигурация передающей части радиомаяка для пользователя с правами не ниже «инженер».

2.2 Режим дистанционного управления

2.2.1 Дистанционный режим предназначен для нормальной работы приемоответчика. В дистанционном режиме управления можно подключать МАРМ к любой микроЭВМ. Это производится соединением с помощью пач-корда разъема «LAN» МАРМ с одним из разъемов «МикроЭВМ 1», «Микро-ЭВМ 2» шкафа, для целей управления приемоответчиком. Подключение МАРМ для целей считывания состояния может осуществляться к любой микроЭВМ, а для целей управления устройствами приемоответчика только к основной микроЭВМ.

2.2.2 В дистанционном режиме управление доступно только из окон АДУ (шкафа АДУ и МАРМ). Невозможна конфигурация передающей части радио-маяка.

2.3 В окне программы ОКО во вкладке «Оборудование» есть органы управления, которые позволяют производить:

- включение Loc (первый УК включается как основной, ПРД1 находится в горячем резерве),
- отключение рабочего режима Loc – переход в дежурный режим;
- включение режима «Обслуживание» для исключения аварийной световой и звуковой сигнализации в период проведения ТО радиомаяка. Применяется индивидуально на данном рабочем месте.

2.4 В окне программы ОКО во вкладке «ТУ-ТС» есть органы управления, которые позволяют производить:

- смену основной микро ЭВМ;
- исключение каждой из микро ЭВМ из работы аппаратуры ДУ;
- запуск каждой из микро ЭВМ в работу аппаратуры ДУ.

2.5 Программа РКО запускается нажатием на названии «Лос» в закладке «Оборудование» (см. рисунок 2.1). В окне программы РКО есть органы управления, которые позволяют производить:

- включение 1-го комплекта Лос (все ПРД кроме ПРД1, УК1, УК2 включаются в работу, УК1 основной; ПРД1 в «горячий» резерв);
- включение 2-го комплекта Лос (все ПРД кроме ПРД1, УК1, УК2 включаются в работу, УК2 основной; ПРД1 в «горячий» резерв);
- переключение комплектов Лос в переключает только устройства контроля;
- отключение Лос – переход в дежурный режим.

В окне программы РКО есть также элементы индикации, позволяющие отображать состояние каналов связи с каждой микро-ЭВМ и состояние каждого комплекта.

ОКО МАРМ

Сервис Вид Настройки

Управление Оборудование ТУ-ТС

-	ILS/27/	<input type="checkbox"/>	Вкл	Откл		🔧	▲
+	Loc	<input type="checkbox"/>	Вкл	Откл	ТУ-ТС <	🔧	
+	GP	<input type="checkbox"/>	Вкл	Откл	> >> >>>	🔧	
	DME/NL	<input type="checkbox"/>	Вкл	Откл	> >> >>>	🔧	
+	ILS/27C/	<input type="checkbox"/>	Вкл	Откл		Обслуживание 🔧	
-	Nav	<input type="checkbox"/>				🔧	
+	VOR	<input type="checkbox"/>	Вкл	Откл	> >> >>>	🔧	
	DME/N	<input type="checkbox"/>	Вкл	Откл	ТУ-ТС <	🔧	▼

Системный лог

Дата Время	Объект	Событие
21-02-2019 13:20:05	ILS/27/ -> Loc	Откл
21-02-2019 13:20:05	ILS/27/ -> Loc	Дежурный режим
21-02-2019 13:18:58	ILS/27/ -> Loc	Норма
21-02-2019 13:17:58	ILS/27/ -> Loc	Неизвестное состояние
21-02-2019 13:17:58	ILS/27/ -> Loc	Вкл1
21-02-2019 13:15:00	система	Пользователь admin отключил оповещение аварийной сигнализ...
21-02-2019 12:26:43	Nav -> DME/N -> Электропитание	Состояние Ухудшение

Пользователь: admin

Рисунок 2.1 – Окно программы ОКО



Рисунок 2.2 – Окно программы ОКО

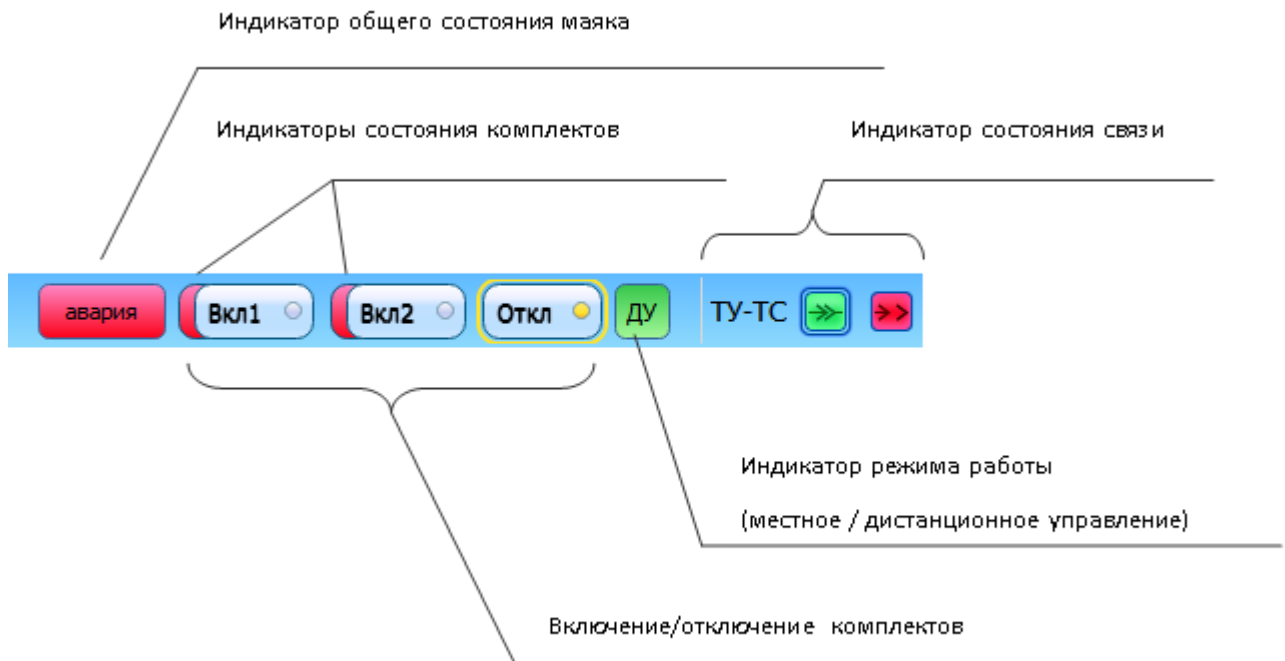


Рисунок 2.3 – Органы управления и индикации программы РКО

2.6 Отображение состояния радиомаяка

Индикаторы на данных панелях отображают общие состояния Лос. При работе в режиме дистанционного управления есть возможность дистанционного включения (при включении с помощью кнопки в обобщенном управлении по умолчанию включается основным первый комплект) и отключения. В окне программы РКО дополнительно есть индикатор режима работы (местный/дистанционный) и есть возможность выбора основного комплекта.

Состояние «Авария» радиомаяка остается после аварийного отключения и может быть сброшено подачей команды отключения радиомаяка или повторным включением.

При аварийном переключении/отключении радиомаяка в режиме ДУ причины, по которым это произошло, фиксируются в журнале статистики на ПК АДУ.

В том случае, если произошел отказ рабочего комплекта ПРД, и радиомаяк переключился на резервный комплект, имеется возможность извлечения вышедшего из строя ПРД при работающем резервном комплекте. Для включения основного комплекта в работу необходимо отключить ПРД и включить снова. При этом предыдущее состояние радиомаяка сбрасывается при подаче команды «Вкл» с МАРМ или АДУ.

Для запуска программы расширенного управления и контроля (РКО) радиомаяка Лос необходимо нажать виртуальную кнопку «Лос» на вкладке «Оборудование» окна программы ОКО.

В программе РКО доступны следующие вкладки (доступ к изменению параметров настроек радиомаяка зависит от уровня доступа пользователя):

- «Функциональная схема»;
- «Контроль и управление»;
- «Измеренные значения»;
- «Конфигурация».

2.6.1 Вкладка «Функциональная схема»

Функциональные узлы в виде прямоугольников могут быть трех цветов: зеленый – устройство в норме; красный – устройство в аварии; серый – нет обмена с узлом – воспринимается как аварийное устройство при работе радиомаяка в режиме ДУ.

Из этого окна программы в режиме МУ можно отключать/включать выходные сигналы на каждом ПРД в отдельности. При отключении выходного сигнала на каком-либо ПРД рабочего комплекта радиомаяк переходит на резервный комплект ПРД. При обратном включении отключенного ПРД радиомаяк переходит обратно на рабочий комплект ПРД. Положение переключателей на выходах ПРД соответствует положению ВЧ-коммутаторов, расположенных на кросс-плате секции Лос.

Окно системных событий, расположенное в нижней части, отображает дату и время события, связанного с радиомаяком (вызывается с помощью функциональной клавиши F10 или через меню «Окна»).

2.6.2 Вкладка «Конфигурация» (рисунок 2.5) позволяет:

- сохранить конфигурацию в файл на жесткий диск МАРМ, а также загрузить из файла и записать в радиомаяк;
- выполнить операции записи в память/чтение из памяти радиомаяка и микро-ЭВМ на разных уровнях, а именно:



– (F2) загрузка параметров в устройства глissадного радиомаяка, которые установлены во вкладках «Конфигурация»:

- «Основные настройки»;
- «Установки ПРД»;
- «Установки контроля».



– (F3) считывание параметров из устройств глissадного радиомаяка и отображение их во вкладке «Конфигурация»;



– (F4) сохранение конфигурации в энергонезависимую память маяка (в энергонезависимую память кросс-платы секции Loc);



– (F5) сохранение резервной копии конфигурации в файл на микро-ЭВМ, находящейся в режиме «Master»;



– (F6) восстановление конфигурации из резервной копии, ранее сохраненной в файл микро-ЭВМ, находящейся в режиме «Master» в устройства и в энергонезависимую память кросс-платы секции Loc;



– (F7) формирование карты контрольных режимов и фактических значений шкафа в файл на МАРМ. При длительном нажатии открывается дополнительное меню.

Внимание! Загрузка конфигурации из резервной копии (клавиша F6) влечёт за собой полную замену информации в энергонезависимой памяти.

При изменении любого из параметров в закладке «Конфигурация» появляется индикатор (восклицательный знак на кнопке F2), означающий, что введенные параметры ещё не переданы в устройства маяка.

2.6.2.1 Вкладка «Конфигурация» – «Основные настройки». В этой закладке можно задать частоту УК с точностью 1кГц, разнос частот между УК и ШК с точностью 10Гц, смещение линии курса с точностью 0,01м, отклонение контроля смещения линии курса с точностью 0,01м, расстояние от торца до АМУ Loc, значение затухания ВЧ-тракта; задать код СО; режим, КАМ 1020 Гц, задать режим синхронизации с DME; потери в передающем кабеле; посмотреть количество элементов в АМУ Loc 12, 16 или 24, расстояние между антеннами АМУ Loc, разницу длин передающих кабелей, включение / отключение защиты ПРД.

Доступ к изменению параметров настроек радиомаяка зависит от уровня доступа пользователя.

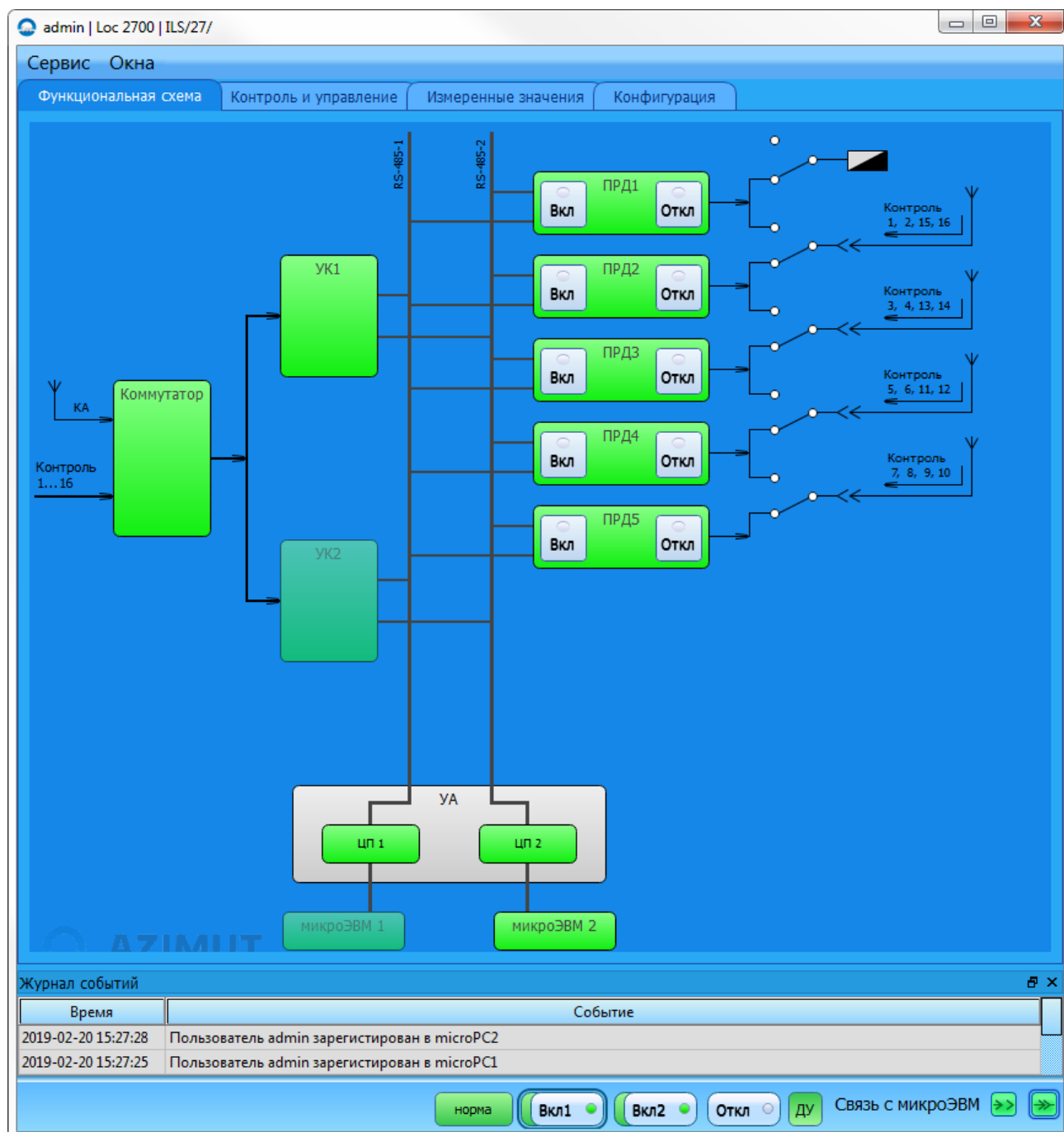


Рисунок 2.4 – Вкладка «Функциональная схема»

2.6.2.2 Вкладка «Конфигурация» – «Установки ПРД» (рисунок 2.6) содержит таблицу амплитудно-фазового распределения (АФР) по сигналам НБЧ, БЧ УК (ШК).

Таблица АФР имеет информационный характер. Допускается изменение параметров только в строке «Р(отн.ед), мВт» задающих мощность сигналов НБЧ, БЧ УК (ШК) инженером во время проведения летной проверки. Суммарная мощность – $P(\Sigma)$, мВт – в таблице АФР пересчитывается автоматически при изменении «Р(отн.ед), мВт».

На вкладке есть возможность управлять включением/отключением составляющих (НБЧ/БЧ, УК/ШК) выходного сигнала.

admin | Loc 2700 | ILS/27/

Сервис Окна

Функциональная схема | Контроль и управление | Измеренные значения | **Конфигурация**

Утилиты: F2, F3, F4, F5, F6, F7

Текущий конфиг: Загрузить Сохранить Сохранить как

Основные настройки | Установки контроля | Установки ПРД | Калибровка УК

Частота: 110,100 МГц
 Разнос частот: 6,00 кГц
 Сдвиг линии курса: 0,00 м
 Отклонение контроля сдвига линии курса: 0,00 м
 Элементов антенной решетки: 16
 ВПП+ЛторецРМК: 2880,0 м
 Затухание ВЧ тракта: 26,80 дБ
 Потери в передающем кабеле: 0,000 дБ/м
 Защита ПРД: включено

Сигнал опознавания
 Код: IAP
 Режим: морзе
 КАМ: 6,0%
 Синхронизация с DME: включено

Время наработки: 2010 ч

Расстояние между элементами (м)		Длины передающих кабелей (м)	
№ Ант	Расстояние, м	№ Ант	Длина, м
1	-17,32	1	17.84
2	-14,92	2	15.61
3	-12,52	3	13.38
4	-10,12	4	11.15
5	-7,72	5	6.69
6	-5,32	6	4.46
7	-2,92	7	2.23
8	-0,82	8	0.00
9	0,82	9	0.00
10	2,92	10	2.23
11	5,32	11	4.46
12	7,72	12	6.69
13	10,12	13	11.15
14	12,52	14	13.38
15	14,92	15	15.61
16	17,32	16	17.84

норма Вкл1 Вкл2 Откл ду Связь с микроЭВМ

Рисунок 2.5 – Вкладка «Конфигурация»

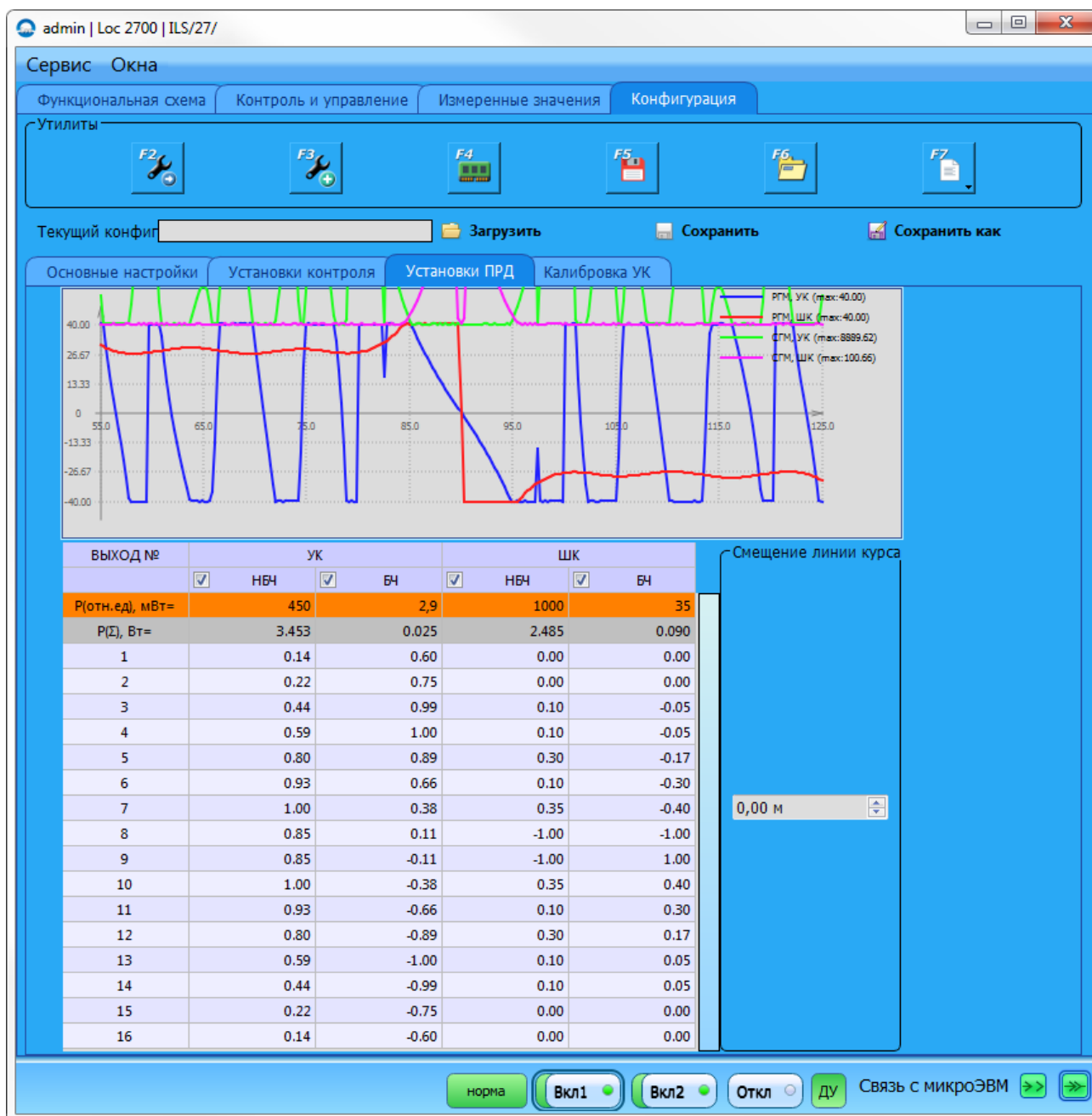


Рисунок 2.6 – Вкладка «Конфигурация» – «Установки ПРД»

2.6.2.3 Вкладка «Конфигурация» – «Установки контроля» (рисунок 2.7) предназначена для установки аварийных допусков по апертурному и выносному контролю, которые допускаются изменять во время проведения летной проверки. Изменять значения допусков может пользователь с уровнем доступа инженер.

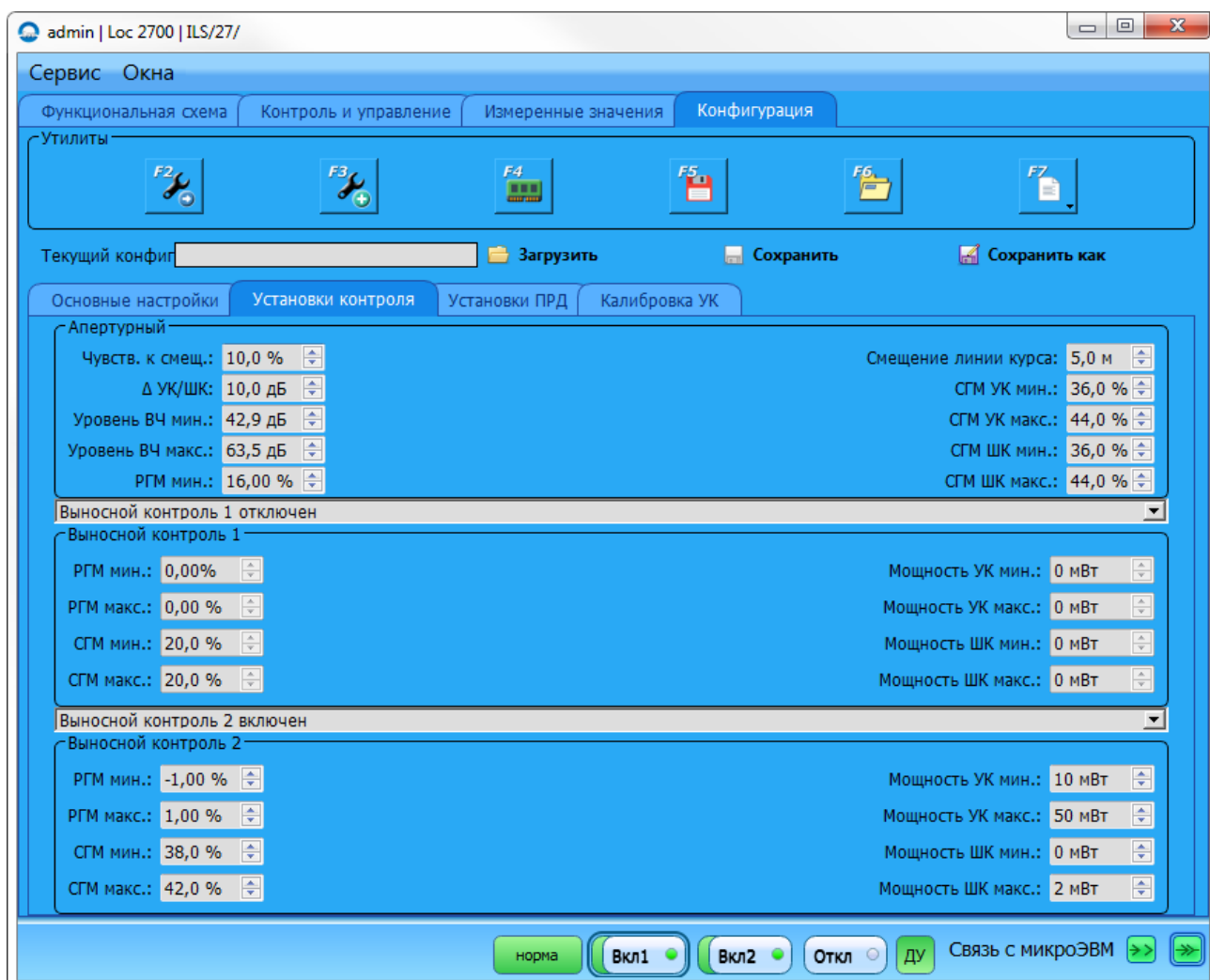


Рисунок 2.7 – Вкладка «Конфигурация» – «Установки контроля»

2.6.2.4 Вкладка «Конфигурация» – «Калибровка» (рисунок 2.8) позволяет откалибровать устройства контроля в автоматическом режиме. Данная операция доступна пользователю с уровнем доступа инженер. Выполнение калибровки устройств контроля допускается при условии исправности передающего тракта радиомаяка и соответствии ЭД. Выполняется после подтверждения номинальных параметров при проведении периодической летной проверки или замены УК из состава ЗИП.

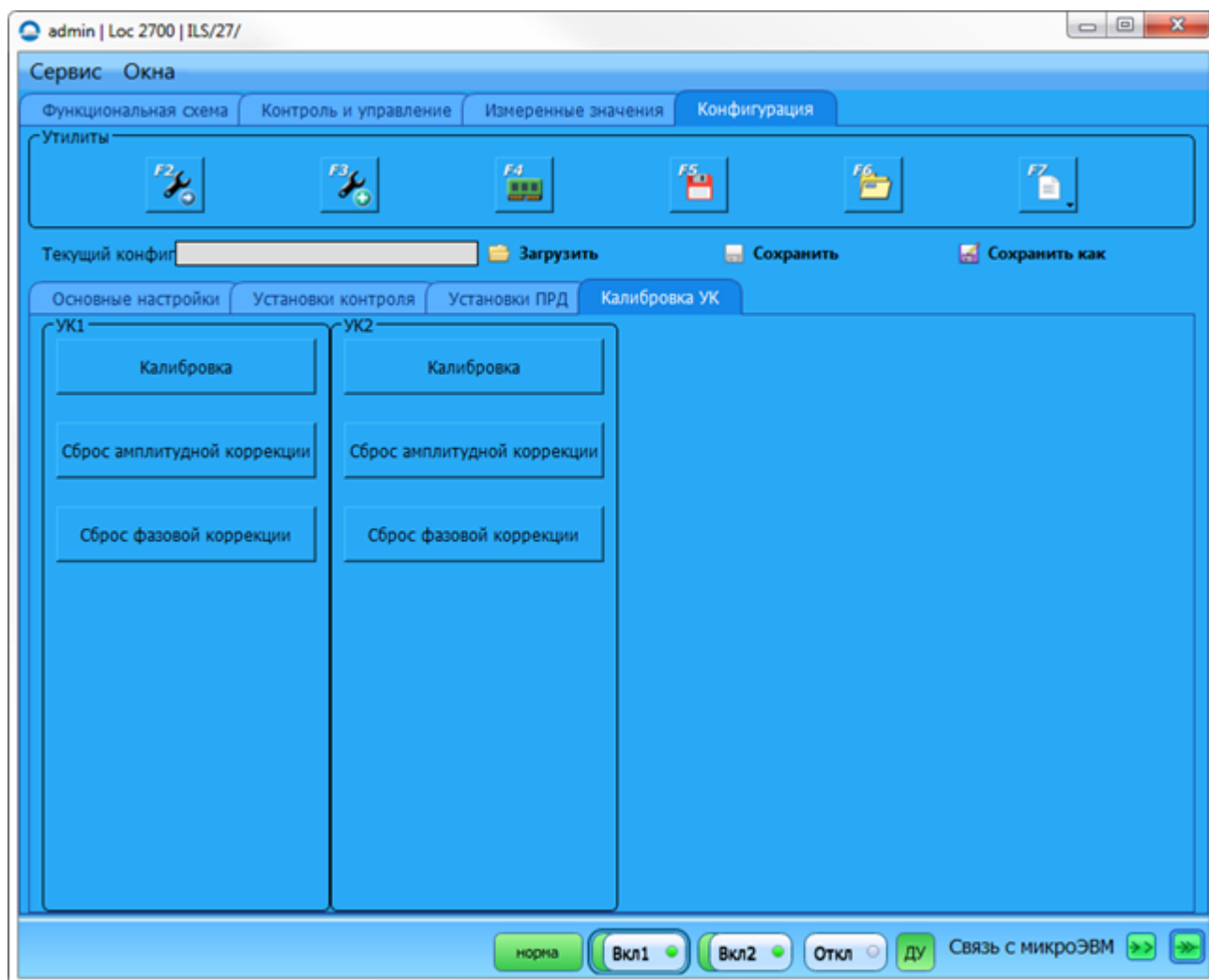


Рисунок 2.8 – Вкладка «Конфигурация» – «Калибровка УК»

2.6.3 Вкладка «Измеренные значения» (рисунок 2.9) отображает измеренные амплитуды и фазы сигналов с контрольных кабелей АМУ Loc. Из полученных данных строятся графики РГМ, СГМ и диаграммы направленности АМУ Loc. Вкладка имеет информативный характер. Название столбцов «0», «90», «150» и «1020» соответствуют гармоникам спектра излучаемого радиомаяком сигнала.

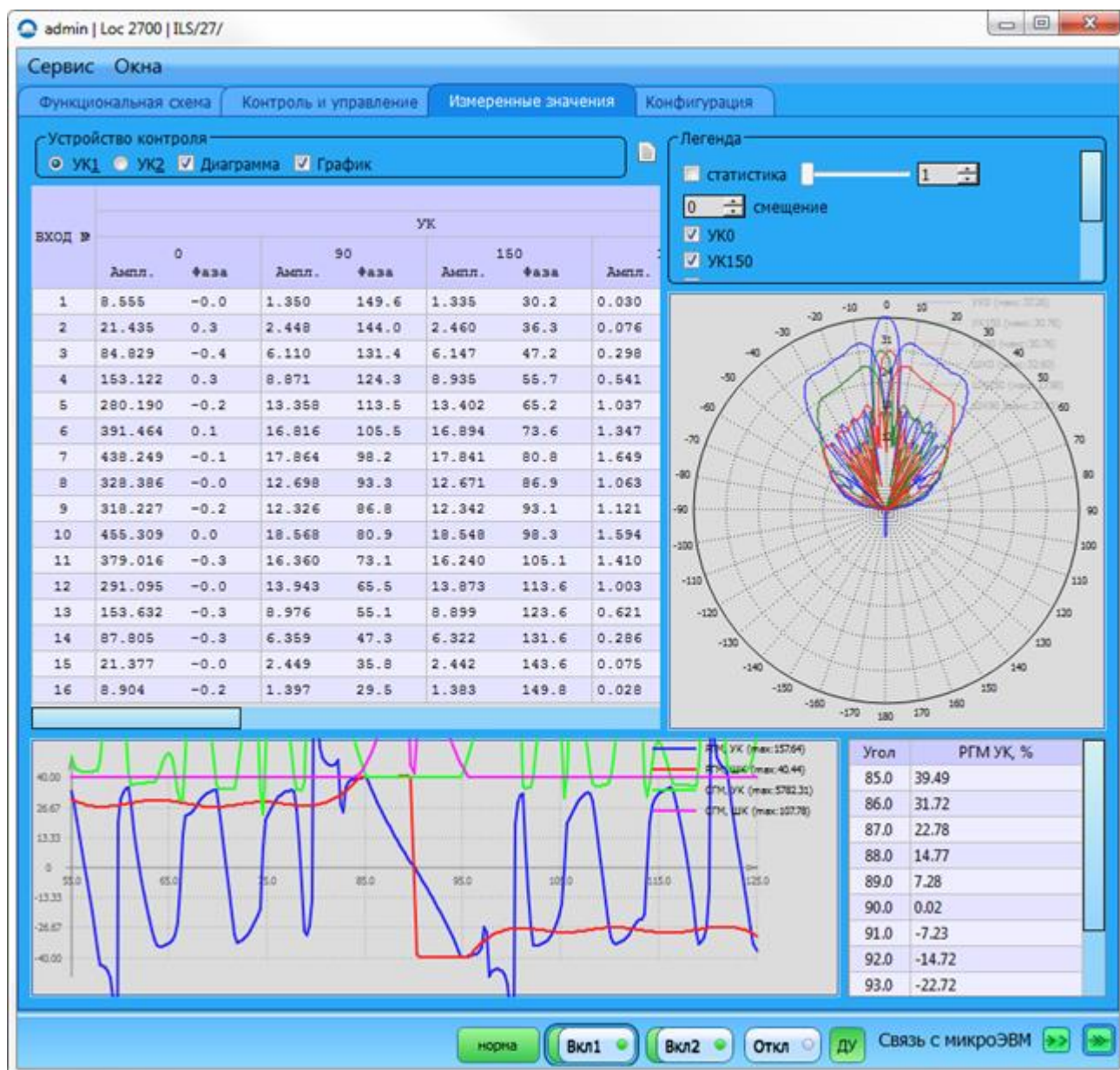


Рисунок 2.9 – Вкладка «Измеренные значения»

2.6.4 Вкладка «Контроль и управление» (рисунок 2.10) разделена на две части. Верхняя часть окна дает возможность вывести в таблицу контролируемых параметров Loc из полного списка доступных параметров (нажав правой кнопкой мыши на поле отображения параметров), либо вывести нужный, заранее сохраненный набор параметров. В таблице отображаются текущие значения выбранных параметров, а также графическое соответствие текущего значения относительно заданных допусков.

В нижней части окна есть возможность ввести значения параметров конфигурации отдельных устройств радиомаяка. В данном окне можно вызвать параметры, задающие фазы выходных сигналов каждого выхода передатчиков по обоим комплектам. Фаза может быть задана по каждому выходу ПРД отдельно в диапазоне минус 180,0...+179,9 градусов с шагом 0,1 градус. Эти параметры необходимы для проведения процесса фазирования ФАР передающих антенн.

Вызванный набор параметров может быть сохранен и помещен в виде кнопки под каким-либо именем с тем, чтобы впоследствии его можно было вызвать нажатием на соответствующую

кнопку. Предустановленные кнопки наборов параметров можно корректировать (удалять, перемещать) и создавать новые.

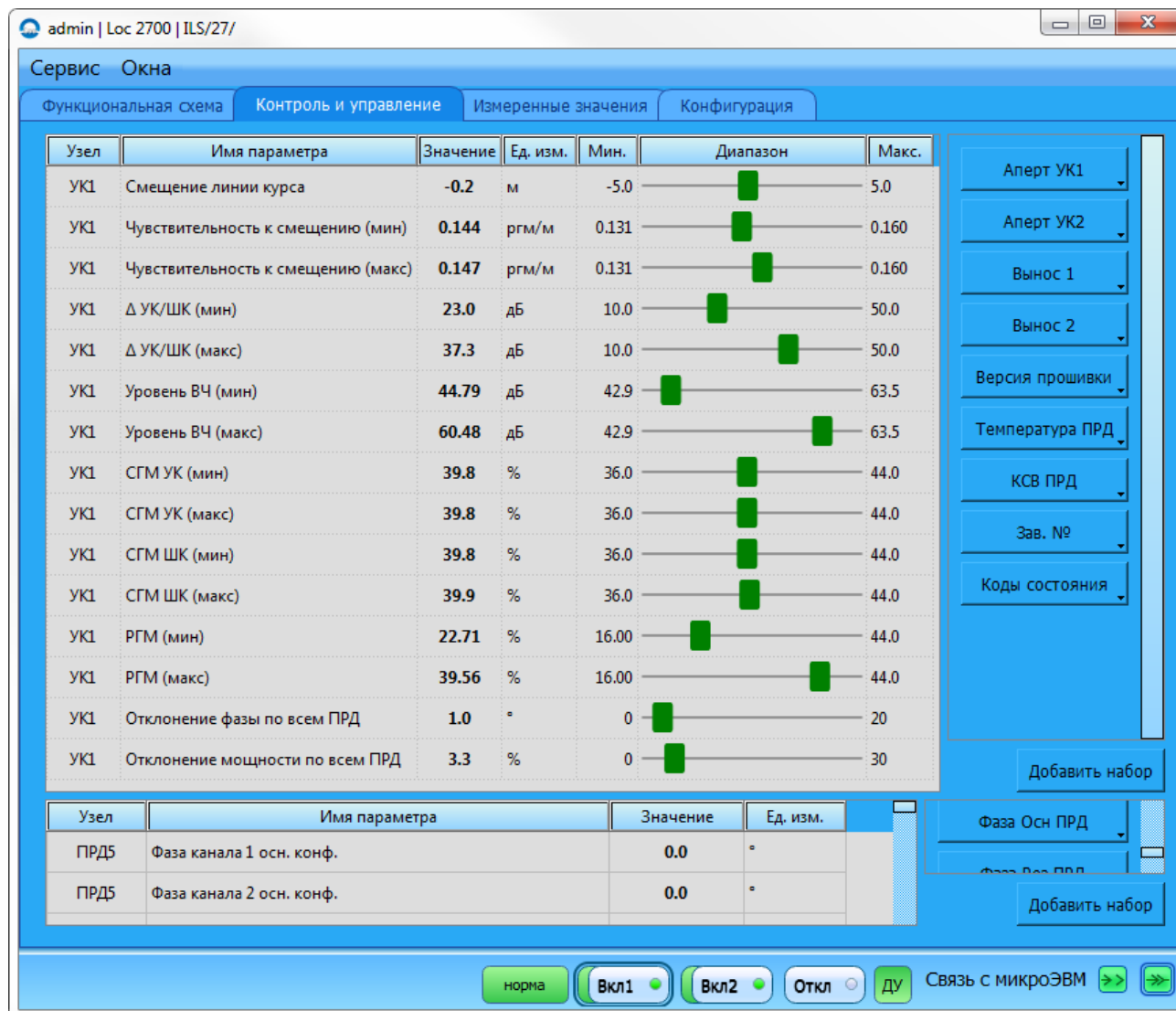


Рисунок 2.10 – Вкладка «Контроль и управление»

2.7 Из программы ОКО можно вызвать программу РКО системы питания шкафа, нажав на виртуальную кнопку «Электропитание», расположенную под кнопкой «Loc» (рисунок 2.11)

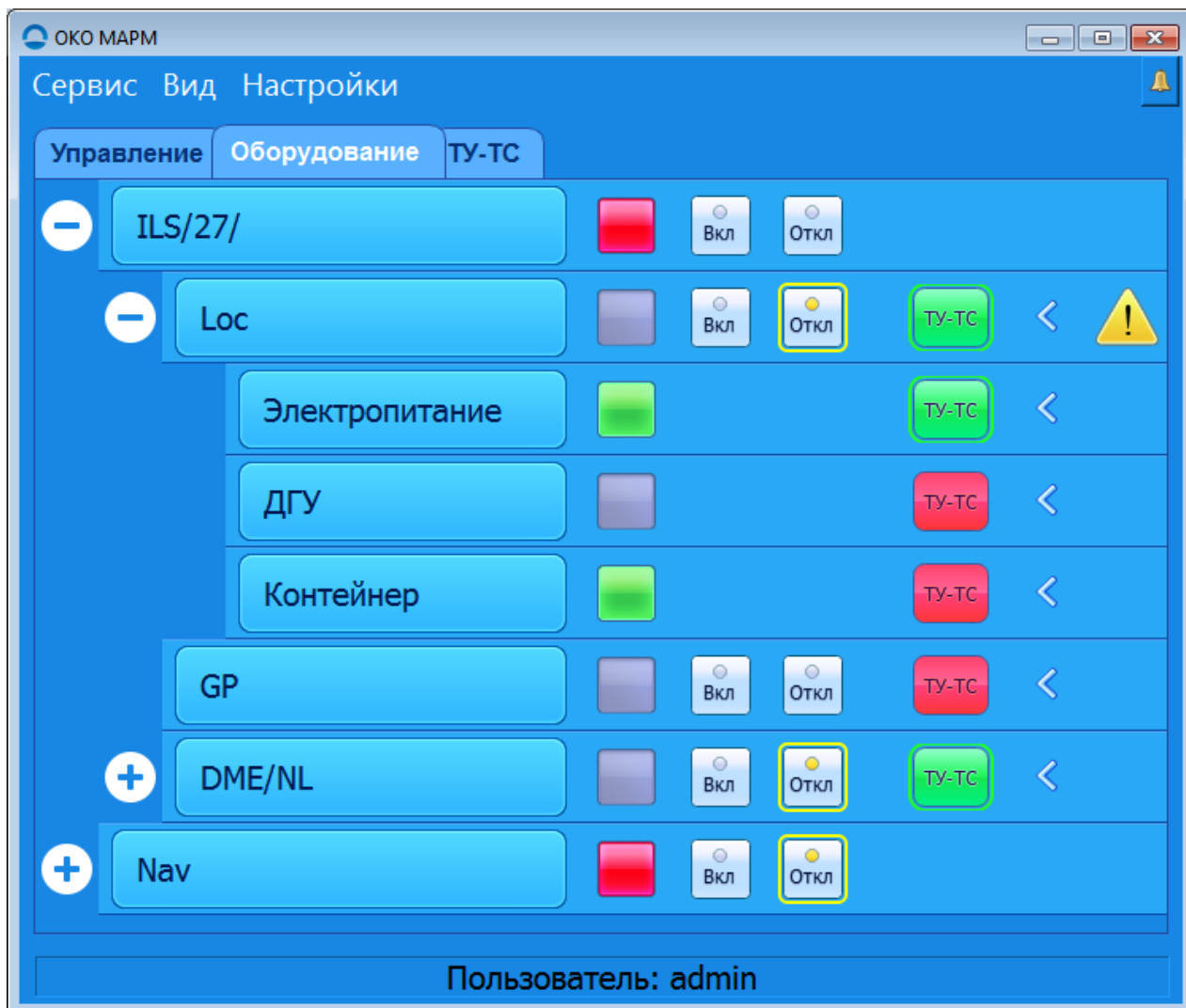


Рисунок 2.11 – Функциональная схема системы питания шкафа

В окне РКО «Электропитание» отображается функциональная схема системы питания шкафа, приведенной на рисунке 2.11.

На этой схеме отображается состояние устройств, переключателей и цепей системы электропитания шкафа:

- красным цветом - аварийные цепи и устройства,
- зеленым цветом – цепи и устройства, имеющие состояние нормы,
- серым цветом – цепи и устройства, состояние которых неопределенно.

Из программы ОКО можно вызвать программу РКО аппаратуры жизнеобеспечения контейнера, нажав на виртуальную кнопку «Контейнер», расположенную под кнопкой «Loc».